

# FILTRE PASSE-BAS RC avec entrée ECHELON

On se propose d'étudier un filtre passe-bas de type RC d'un point de vue mathématique, par l'intermédiaire du logiciel Excel.

Une tension  $x(t)$  est appliquée entre les points A et B, en entrée de filtre. Une tension  $y(t)$  se retrouve entre les points D et C, en sortie de filtre.

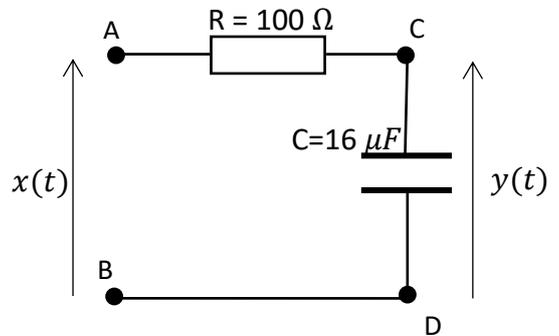


Ce filtre est composé d'une résistance R de 100 Ω montée en série avec un condensateur de capacité 16 μF.

$i(t)$  étant l'intensité du courant, on a aux bornes du condensateur :  $C \frac{dy(t)}{dt} = i(t)$

Sur le circuit série RC, on peut écrire :

$$R i(t) + y(t) = x(t) \quad \Rightarrow \quad RC \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$$



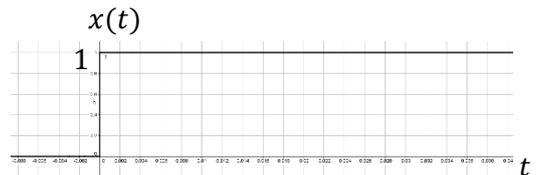
Si on pose :  $\tau = RC = 1. 10^2 \times 16. 10^{-6} = 0.0016$ , pour trouver la tension de sortie  $y(t)$  en fonction de celle d'entrée  $x(t)$  il faut résoudre l'équation différentielle :

$$\tau \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$$

On suppose que l'entrée  $x(t)$  est un **échelon** :

$$\text{pour } t < 0, x(t) = 0 \quad ; \quad \text{pour } t \geq 0, x(t) = 1$$

On recherche  $y(t)$  sachant que  $y(0) = 0$



## **PARTIE A :** Sortie $y(t)$ déterminée en résolvant l'équation différentielle mathématiquement

⇒ On met l'équation différentielle sous une forme  $a y' + b y = c$  :

L'équation  $\tau \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = 1$  est une équation du type  $a y' + b y = c$  avec  $a = \tau$ ,  $b = 1$  et  $c = 1$

⇒ Les fonctions solutions de l'équation différentielle  $a y' + b y = c$  sont :  $y(t) = k e^{-\frac{b}{a}t} + \frac{c}{b}$  ;  $k$  étant une constante déterminée en appliquant la condition initiale qui est ici  $y(0) = 0$ . On ainsi (à compléter) :

On obtient ainsi :  $y(t) = 1 - e^{-\frac{t}{\tau}}$

⇒ Sur ordinateur, ouvrir un nouveau fichier sur Excel, à enregistrer dans votre zone de travail sous le nom *FiltreRC.xls* Cliquer sur le 1<sup>er</sup> onglet et avec un clic droit le nommer *Echelon*

On échantillonne le signal d'entrée avec une fréquence d'échantillonnage  $f_e$ .

⇒ Sur H2, écrire la valeur de la fréquence  $f_e$  (par exemple 1000 Hz), sur G2, écrire la valeur de  $\tau$  (=0.0016 ici). Sur I2, calculer la période d'échantillonnage  $T_e$  ( $=\frac{1}{f_e}$ ).

⇒ Créer les colonnes A (indice  $n$  de la valeur échantillonnée), B (temps  $t = n \times T_e$ ), C ( $=1$  si  $t \geq 0$ )

	A	B	C	D	E	F	G	H	I
1	$n$	$t$	$x(t)$ échelon	$y(t)$ calculé			To	$f_e$	$T_e$
2	-1		0				0,0016	1000	0,001
3	0	0	1						
4	1	=B3+\$I\$2	1						
5	2	0,002	1						
6	3	0,003	1						
7	4	0,004	1						
8	5	0,005	1						
9	6	0,006	1						
10	7	0,007	1						
11	8	0,008	1						
12	9	0,009	1						
13	10	0,01	1						
14	11	0,011	1						

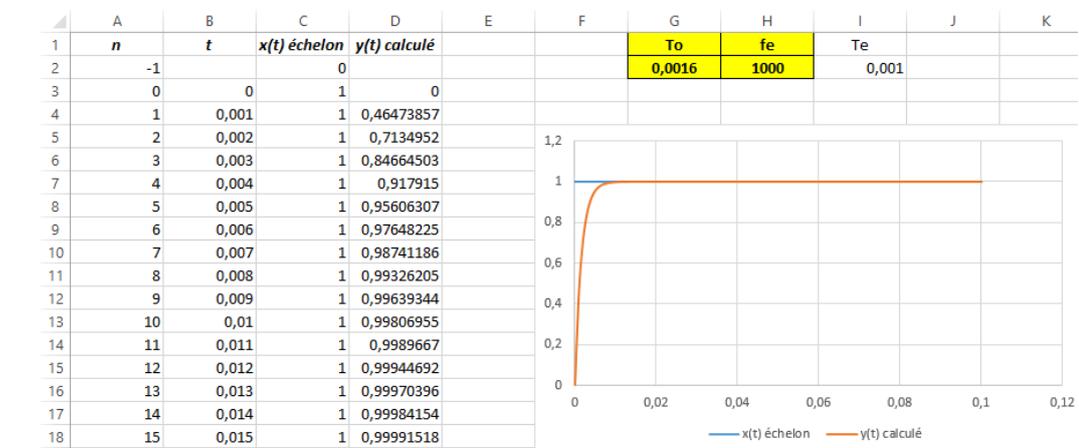
⇒ Sur la colonne D, calculer les valeurs de  $y(t)$  en utilisant l'expression de la fonction  $y(t) = 1 - e^{-\frac{t}{\tau}}$

⇒ Déterminer toutes ces valeurs pour un échantillonnage de 100 valeurs (jusqu'à  $n = 100$ )

	A	B	C	D	E	F	G	H	I
1	$n$	$t$	$x(t)$ échelon	$y(t)$ calculé			To	$f_e$	$T_e$
2	-1		0				0,0016	1000	0,001
3	0	0	1	0					
4	1	0,001	1	0,46473857					
5	2	0,002	1	0,7134952					
6	3	0,003	1	0,84664503					
7	4	0,004	1	0,917915					
8	5	0,005	1	0,95606307					
9	6	0,006	1	0,97648225					
10	7	0,007	1	0,98741186					
11	8	0,008	1	0,99326205					

⇒ Insérer une courbe Nuage de points pour déterminer la réponse  $y(t)$  du filtre à une entrée échelon sur  $x(t)$ .

⇒ Modifier la valeur de  $f_e$  ( par exemple  $f_e = 10000$  Hz, voire et  $f_e = 100000$  Hz) observer le changement de l'échelle des temps.



**Q1-** Utiliser ces informations pour déterminer les temps  $t$  qu'il faut pour que la tension de sortie  $y(t)$  soit de 0,63 V (soit 63% de la valeur de l'échelon), et de 0,95 V (soit 95% de la valeur de l'échelon). Comparer ces temps avec la valeur de  $\tau$ .

**Q2-** Retrouver ces 2 temps en résolvant les équations  $(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) = 0.63$  et  $(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}) = 0.95$

**PARTIE B :** Sortie  $y(t)$  déterminée en résolvant l'équation différentielle numériquement

Le signal d'entrée est une suite  $x_n$  définie par  $x_n = 0$  si  $n < 0$  et  $x_n = 1$  si  $n \geq 0$ ; soit  $\{x_n\} = \{1; 1; 1; 1; \dots\}$ . Les différents termes de cette suite sont les valeurs de la tension d'entrée, données tous les  $T_e$  secondes.

Le signal de sortie sera une suite  $y_n$  avec  $y_n = 0$  si  $n \leq 0$ . Pour calculer les différents termes de  $y_n$ , on transforme l'équation différentielle en relation de récurrence sur les suites  $y_n$  et  $x_n$ .

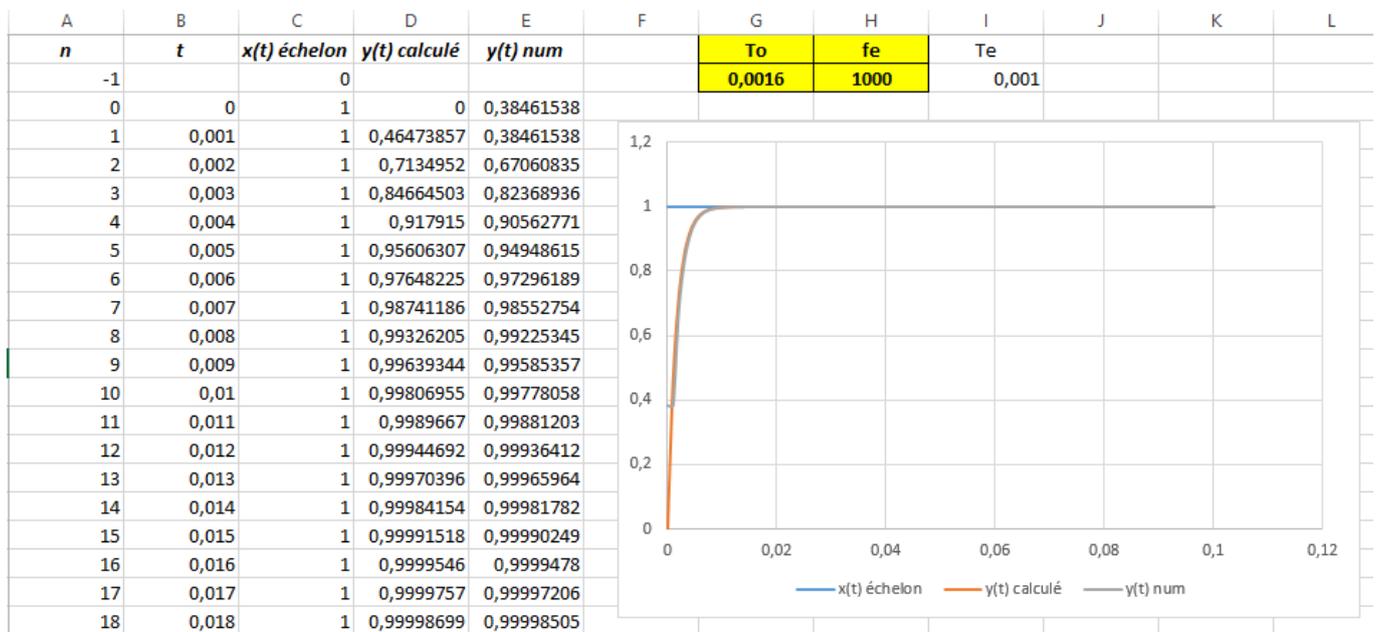
⇒ On détermine l'équation de récurrence (à compléter) :

L'équation différentielle  $\tau \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$  est équivalente :  $\tau \frac{y_n - y_{n-1}}{T_e} + y_n = x_n$

Comme  $\frac{1}{T_e}$  est égal à la fréquence d'échantillonnage  $f_e$ , on obtient :  $\tau f_e (y_n - y_{n-1}) + y_n = x_n$

On obtient ainsi :  $y_n = \frac{x_n + \tau f_e y_{n-1}}{1 + \tau f_e}$

⇒ Sur la colonne E, nommé  $y(t)_{num}$ , utiliser cette formule de récurrence pour déterminer les valeurs des termes de la suite  $y_n$



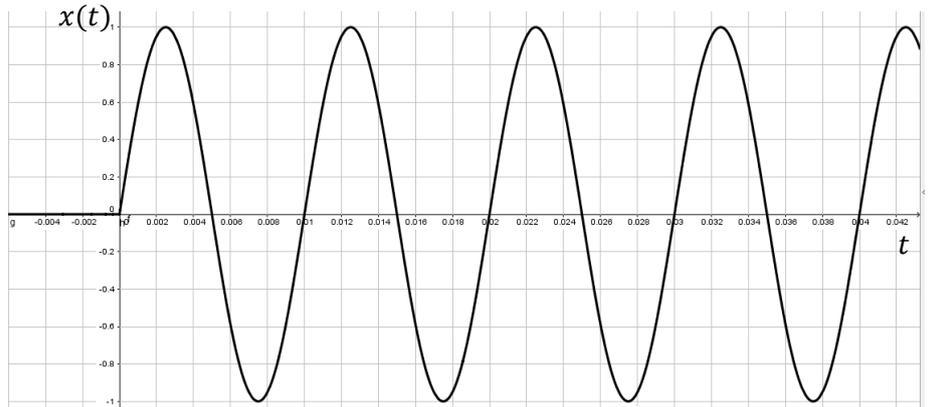
⇒ Supprimer la courbe précédente et la remplacer par une courbe qui permette de confronter les valeurs des colonnes C, D et E en fonction du temps (colonne B). Modifier la valeur de la fréquence d'échantillonnage  $f_e$  et observer le changement de l'échelle des temps.

**Q2-** La correspondance entre les valeurs de la tension de sortie calculées mathématiquement ou déterminées numériquement est-elle bonne ?

On suppose à présent, que l'entrée  $x(t)$  est une entrée sinusoïdale d'amplitude  $A$  et de fréquence  $f$ . Pour  $t < 0, x(t) = 0$ ; pour  $t \geq 0$ ;  $x(t) = A \sin(\omega t)$

avec :  $\omega = 2\pi f$

On recherche  $y(t)$  sachant que  $y(0) = 0$



**PARTIE A :** Sortie  $y(t)$  déterminée en résolvant l'équation différentielle mathématiquement

Comme vu en physique, la fonction  $y(t)$  solution (en régime permanent) de l'équation différentielle

$\tau \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$  est du type :  $y(t) = B \sin(\omega t + \varphi)$ ,  $B$  étant l'amplitude du signal de sortie et  $\varphi$  son déphasage par rapport au signal d'entrée.

Pour calculer  $B$  et  $\varphi$ , on utilise les nombres complexes :  $\underline{X}(t) = A e^{j\omega t}$  et  $\underline{Y}(t) = B e^{j(\omega t + \varphi)}$

⇒ On remplace  $x(t)$  et  $y(t)$  par :  $\underline{X}(t)$  et  $\underline{Y}(t)$  dans l'équation différentielle  $\tau \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = x(t)$  :

D'où :  $\tau \times j \omega \underline{Y}(t) + \underline{Y}(t) = \underline{X}(t)$

$\underline{Y}(t) (1 + j \tau \omega) = \underline{X}(t)$

On obtient ainsi la fonction de transfert du filtre :  $T(j \omega) = \frac{\underline{Y}(t)}{\underline{X}(t)} = \frac{1}{(1 + j \tau \omega)}$

On a alors :  $Module\ de\ T(j \omega) = |T(j \omega)| = \left| \frac{1}{(1 + j \tau \omega)} \right| = \frac{|1|}{|(1 + j \tau \omega)|} = \frac{1}{\sqrt{1 + (\tau \omega)^2}} = \frac{|\underline{Y}(t)|}{|\underline{X}(t)|} = \frac{|B e^{j(\omega t + \varphi)}|}{|A e^{j\omega t}|} = \frac{B}{A}$

et  $Arg(T(j \omega)) = Arg\left(\frac{1}{(1 + j \tau \omega)}\right) = Arg(1) - Arg(1 + j \tau \omega) = -Arg(1 + j \tau \omega) = -Arctan\left(\frac{\tau \omega}{1}\right) = -Arctan(\tau \omega)$

avec aussi :  $Arg(T(j \omega)) = Arg\left(\frac{\underline{Y}(t)}{\underline{X}(t)}\right) = Arg(\underline{Y}(t)) - Arg(\underline{X}(t)) = Arg(B e^{j(\omega t + \varphi)}) - Arg(A e^{j\omega t}) = (\omega t + \varphi) - \omega t = \varphi$

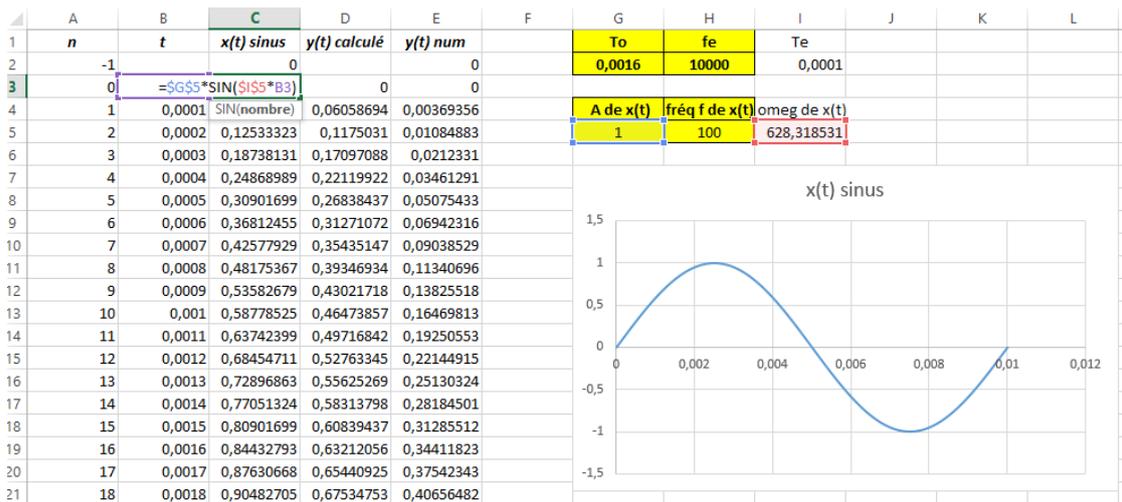
**Finalement on obtient :  $y(t) = B \sin(\omega t + \varphi)$  avec :  $B = A \times \frac{1}{\sqrt{1 + (\tau \omega)^2}}$  et  $\varphi = -Arctan(\tau \omega)$**

⇒ Sur ordinateur, cliquer sur l'onglet *Echelon* et avec un clic droit le copier. Nommer cet onglet copié : *Sinus*.

⇒ Sur G5, écrire la valeur de l'amplitude  $A$  de  $x(t)$  (par exemple 1 V), sur H5, écrire la valeur de la fréquence  $f$  de  $x(t)$  (par exemple 100 Hz). Sur I5, calculer la valeur  $\omega = 2\pi f$  de  $x(t)$ .

	A	B	C	D	E	F	G	H	I
1	n	t	x(t) échelon	y(t) calculé	y(t) num		To	fe	Te
2	-1		0		0		0,0016	10000	0,001
3	0	0	1	1	0,38461538				
4	1	0,001	1	0,46473857	0,62130178		A de x(t)	fréq f de x(t)	omeg de x(t)
5	2	0,002	1	0,7134952	0,76695494		1	100	=2*Pi()*H5
6	3	0,003	1	0,84664503	0,85658765				

⇒ Modifier les cellules C1 et C3 en prenant en compte ici que  $x(t) = A \sin(\omega t)$



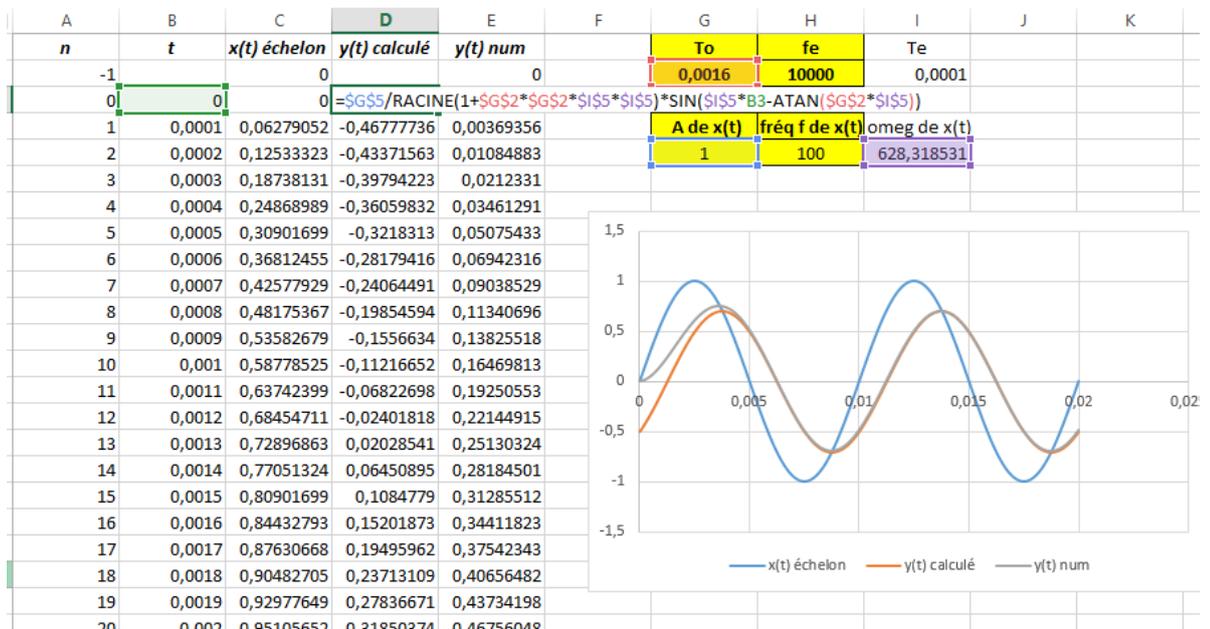
⇒ Dupliquer D3 jusqu'à D103 et insérer une courbe nuage de points pour les colonnes B et C

⇒ Mettre la valeur de l'échantillonnage à  $f_e = 10000 \text{ Hz}$ . Modifier la valeur de la fréquence  $f$  et de l'amplitude  $A$  et vérifier que le signal  $x(t)$  est correct.

⇒ Modifier la cellule D3 en prenant en compte ici que  $y(t)$  calculé est :

$$y(t) = A \times \frac{1}{\sqrt{1+(\tau \omega)^2}} \times \sin(\omega t - \text{Arctan}(\tau \omega))$$

⇒ Dupliquer D3 jusqu'à D103 afin de modifier toutes les valeurs de  $y(t)$  calculé. Pour avoir un meilleur rendu, continuer à dupliquer les colonnes A, B, C, D et E pour un échantillonnage de 200 valeurs (jusqu'à  $n = 200$ ). On détermine ainsi les signaux sur 0.02 s si  $f_e = 10000 \text{ Hz}$ .



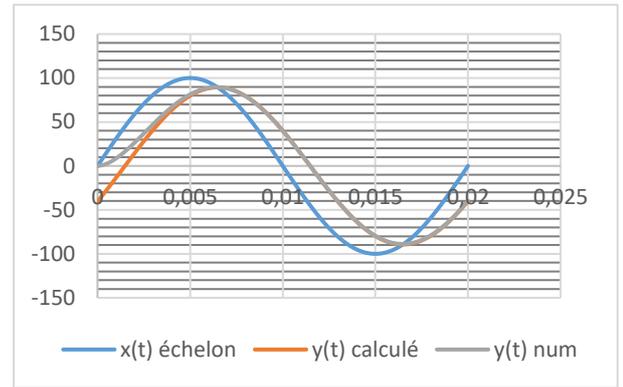
**PARTIE B :** Sortie  $y(t)$  déterminée en résolvant l'équation différentielle numériquement

Le signal d'entrée est une suite  $x_n$  définie par  $x_n = 0$  si  $n < 0$  et  $x_n = A \sin(\omega t)$  avec  $t = \frac{n}{f_e}$  si  $n \geq 0$ ; soit  $\{x_n\} = \{1 ; 0.06279 ; 0.1253 ; 0.173 ; \dots\}$  si  $f_e = 10000$  et  $f = 100$ . Les différents termes de cette suite sont les valeurs de la tension d'entrée, données tous les  $T_e$  secondes.

Le signal de sortie sera une suite  $y_n$  avec  $y_n = 0$  si  $n \leq 0$ . Pour calculer les différents termes de  $y_n$ , on transforme l'équation différentielle en relation de récurrence sur les suites  $y_n$  et  $x_n$ . On a comme avant :  $y_n = \frac{x_n + \tau f_e y_{n-1}}{1 + \tau f_e}$

La colonne  $y(t)num$  n'est donc pas à modifier car la résolution numérique de l'équation différentielle se fait à partir des valeurs de  $x(t)$  qui ont déjà été modifiées.

⇒ Insérer une courbe *nuage de points* pour les colonnes B, C, D et E. Modifier la valeur de la fréquence  $f$  de  $x(t)$  entre 1 Hz et 5000 Hz (limite de Shannon =  $\frac{f_e}{2}$ ). Observer la bonne corrélation entre  $y(t)$  calculé et  $y(t)$  déterminé numériquement. Observer aussi que plus la fréquence  $f$  est élevée, plus l'amplitude du signal de sortie est faible : on a bien un filtre passe-bas.

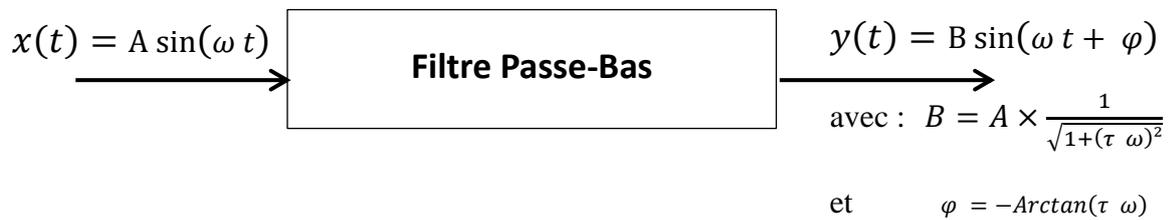


**Q3-** Fixer l'amplitude  $A = 100$  V. Fixer la valeur de la fréquence  $f$  à 50 Hz. On lit une amplitude du signal de sortie d'environ :  $B = 90$  V, soit en dB une atténuation de  $20 \log \frac{B}{A} = 20 \log 0.9 = -0.9$  dB. De la même manière, en modifiant  $f$ , lire sur la courbe l'amplitude  $B$  en sortie de filtre et compléter le tableau ci-dessous :

Fréquence $f$	25 Hz	50 Hz	100 Hz	200 Hz	500 Hz	1000 Hz	2000 Hz
$\frac{B}{A}$		0.90					0.05
$20 \log \frac{B}{A}$		-0.9 dB					-26 dB

### **PARTIE C :** Performances du filtre en traçant un diagramme de Bode

La résolution mathématique de l'équation différentielle du filtre, a permis de calculer la tension de sortie :



Afin de synthétiser cette étude, on se propose de tracer les courbes visualisant l'évolution de l'atténuation  $20 \log \frac{B}{A}$  (en dB) et du déphasage  $\varphi$  (en radians) en fonction de la fréquence  $f$  (en Hz) de la tension  $x(t)$  :

$20 \log \frac{B}{A}$  en fonction de  $f$  et  $\varphi$  en fonction de  $f$

⇒ Sur le même fichier Excel, ouvrir un 3<sup>ème</sup> onglet que l'on nommera *Bode*. Dans celui-ci, compléter les colonnes A, B, C et E

	A	B	C	D	E	F
1	Fréquence $f$	$20 \log(B/A)$	Déphasage		$T_0$	
2	0	0	0		0,0016	
3	10					
4						

$$=20*\text{LOG}10(1/\text{RACINE}(1+\text{PUISSANCE}(\$E\$2*2*\text{PI}()*A2;2)))$$

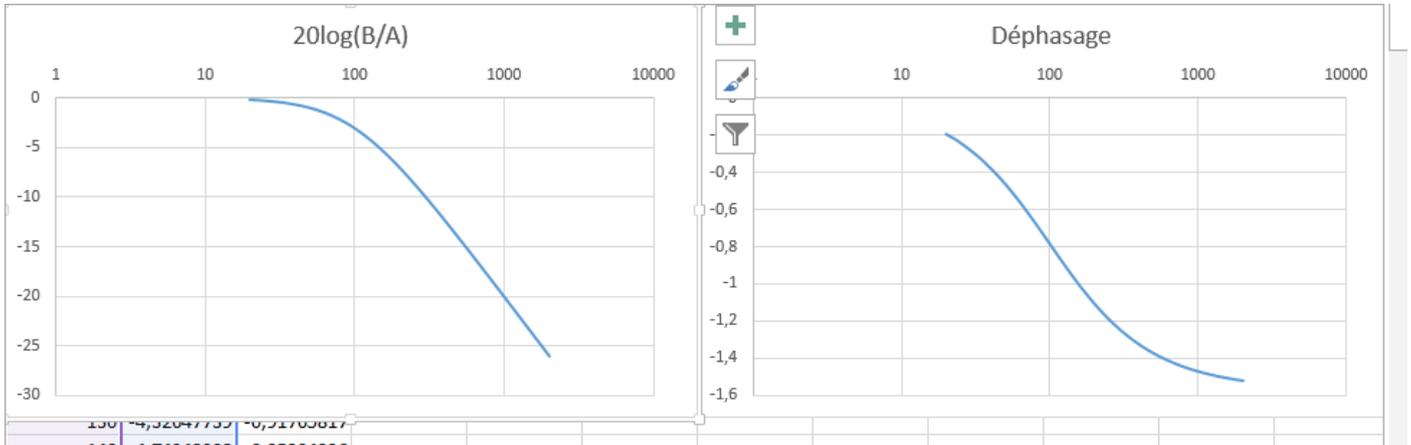
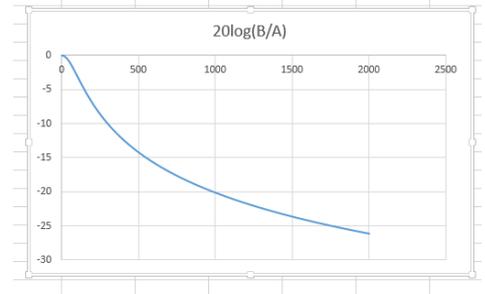
$$=-\text{ATAN}(\$E\$2*2*\text{PI}()*A2)$$

⇒ Dupliquer pour un calcul jusqu'à la fréquence  $f = 2000$  Hz.

⇒ Sélectionner les colonnes A et B et insérer un nuage de points :

⇒ Sur cette courbe, cliquer sur l'axe des fréquences, choisir *Mise en forme* de l'axe et choisir *échelle logarithmique*.

⇒ Faire de même pour l'évolution du déphasage



**Q4-** Placer le diagramme de l'atténuation les 7 points correspondant aux fréquences  $f$  tu tableau de la question Q3

**PARTIE D :** Conclusion sur les performances du filtre en ayant une entrée composée de 2 fonctions sinusoïdales

On suppose que la tension d'entrée est :

$$x(t) = A_1 \sin(2\pi f_1 t) + A_2 \sin(2\pi f_2 t)$$

avec  $f_1 = 50 \text{ Hz}$  ;  $f_2 = 2000 \text{ Hz}$  et  $A_1 = A_2 = 1$

On se propose de vérifier ici qu'en sortie de ce filtre passe-bas, la composante à 50 Hz est peu atténuée (-0.9 dB) et celle à 2000 Hz, l'est beaucoup (-26 dB).

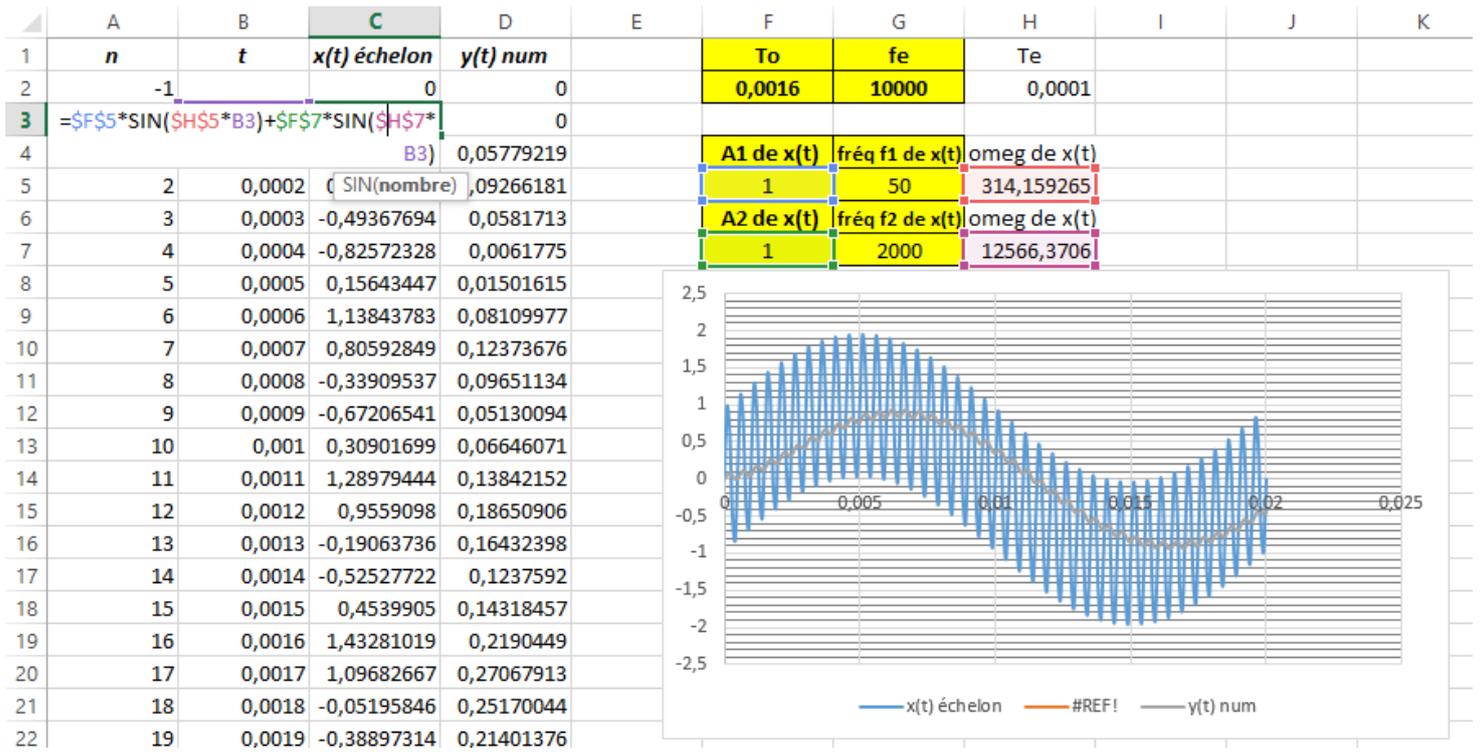


⇒ Sur ordinateur, cliquer sur l'onglet *Sinus* et avec un clic droit le copier. Nommer cet onglet copié : *2 Sinus*.

⇒ Pour un souci de simplicité, la tension  $y(t)$  ne sera que déterminée numériquement. Donc, par un clic droit sur la colonne D, supprimer toute la colonne  $y(t)$  calculé.

⇒ Par un copié-collé, compléter les cellules de F4 à H7

⇒ Modifier sur la cellule C3 la valeur de  $x(t) = A_1 \sin(\omega_1 t) + A_2 \sin(\omega_2 t)$  et la dupliquer sur tout la colonne. On s'aperçoit sur la courbe déjà tracée que sur la sortie  $y(t)$  la composante à 2000 Hz a presque disparue.



**Q4-** Sortir sur imprimante la courbe pour  $f_1 = 100 \text{ Hz}$  ;  $f_2 = 1000 \text{ Hz}$  ; et  $A_1 = 4$  ;  $A_2 = 1$